

# MCU 实时数据读取架构分析报告

## MCU 实时数据读取架构分析报告

项目: qsjnic (car/qsjnic)

分析时间: 2026-05-17

## 二 整体数据流 ( MCU → APP )

[MCU 串口]

↓ UART 原始字节

[mcu\_transport.c] ← reader thread (select + read)

↓ mcu\_parser\_feed (按 0xFF 0xAA 帧头解析)

[EventQueue] ← C层消息队列 (容量128, mutex+cond)

↓ + notify\_cb 回调 (DATA/TRANSFER/BOOT 帧)

[jni\_bridge.cpp] ← 在 reader 线程中直接 JNI 回调

↓ CallStaticVoidMethod

[FrameRouter.onMcuFrame()] ← Java 层入口

↓ payload.clone() + Handler.post → 转到 FrameRouter 工作线程

[DomainBus] → 按 msgType 分发给 Feature

↓

[VehicleFeature] / [RadioFeature] / [UpgradeFeature]

↓ 更新 Snapshot + RemoteCallbackList 广播

[AIDL 客户端] ← IMcuVehicleListener / IMcuFrameListener

## 二 C/Native 层 : 消息队列已存在

关键文件: service/src/main/cpp/mcu\_transport.c / .h

组件	说明
Reader 线程	live_reader_thread(), 独占 UART RX, 通过 select() 阻塞等待数据
帧解析	mcu_parser_feed() 流式解析, 基于 0xFF 0xAA 帧头和 checksum
消息队列	EventQueue, 容量 128, 基于 pthread_mutex_t + pthread_cond_t 环形缓冲区
入队	event_queue_push(), 满时覆盖最旧数据 (不是阻塞)
出队	event_queue_wait_pop(), 支持超时等待 (ACK/SetupAck waiters 使用)

双路径通知机制 ( live\_reader\_consume 函数内 ):

```
event_queue_push(&ctx->events, frame);    // 路径1 : C层内部waiters使用

if (ctx->notify_cb != NULL && frame_is_follow_up_data(frame)) {
    ctx->notify_cb(frame, ctx->notify_user); // 路径2 : JNI回调到Java层
}
```

结论: C 层已经有消息队列, 但主要用于 C 层内部的 ACK 等待、SetupAck 等待等同步操作 ;  
实时数据走的是 notify\_cb 直接 JNI 回调。

=====

### 三、JNI 桥接 : 从 C 直接回调 Java

关键文件: service/src/main/cpp/jni\_bridge.cpp

- jni\_notify\_cb() 在 reader 线程上下文中执行
- 通过缓存的 jmethodID 调用:  
FrameRouter.onMcuFrame(int frameType, int msgType, int cmd, byte[] payload)
- 注意: 这里做了 AttachCurrentThread, reader 线程会长期 attach 到 JVM

=====

### 四、Java Service 层: FrameRouter + DomainBus

关键文件: service/src/main/java/.../FrameRouter.java

FrameRouter 的工作方式:

```
// 被 native RX 线程直接调用 ( 非主线程 ! )
public static void onMcuFrame(int frameType, int msgType, int cmd, byte[] payload) {
    final byte[] copy = (payload == null) ? null : payload.clone(); // 立即复制
    HANDLER.post(() -> dispatch(frameType, msgType, cmd, copy)); // 抛到工作线程
}
```

- HANDLER 绑定在独立的 HandlerThread("FrameRouter") 上
- 这样 native reader 线程不会被阻塞

dispatch 做两件事:

1. broadcastRawFrame() → 通过 RemoteCallbackList<IMcuFrameListener> 广播原始帧给所有 AIDL 客户端
2. bus.onFrame() → 交给 DomainBus 做业务级分发

DomainBus ( 简单轮询分发器 ) :

```

public void onFrame(int ft, int mt, int cmd, byte[] body) {
    for (Feature f : features) {
        if (f.accepts(mt)) f.onFrame(ft, mt, cmd, body);
    }
}

```

=====

## 五、VehicleFeature: ACC / 车速 / 电压等实时数据

关键文件: service/src/main/java/.../feature/VehicleFeature.java

数据项	cmd 常量	解析函数	广播方式
ACC/线路检测	M2A_LINE_DETECT (0x01)	new LineDetectInfo(body[0])	broadcastVehicle() → onVehicleStateChanged()
车速	M2A_CAR_SPEED	Decoders.parseCarSpeed(body)	broadcastCarSpeed() → onCarSpeed()
电压	M2A_VOLTAGE (0x0D)	Decoders.parseVoltage(body)	broadcastVehicle() → onVoltage()
里程	M2A_MILEAGE	Decoders.parseMileage(body)	broadcastMileage()
背光	M2A_TFT_DUTY	Decoders.parseBacklight(body)	broadcastVehicle()
MCU版本	M2A_MCU_VERSION	Decoders.parseMcuVersion(body)	broadcastVehicle()

VehicleFeature 内部状态:

```

private final VehicleSnapshot snapshot = new VehicleSnapshot();

```

- 收到帧后更新 snapshot 对应字段
- 通过 RemoteCallbackList<IMcuVehicleListener> 广播给已注册的监听者
- 同时通过 frameListeners ( IMcuFrameListener ) 广播统一状态变更

=====

## 六、当前架构的总结

层面	队列/线程模型	说明
C 层 UART 读取	独立 reader 线程 + select()	阻塞等待串口数据
C 层消息队列	EventQueue (128容量)	供 C 层 waiters 使用 ( ACK等待等 )
C → Java 跨层	JNI 直接回调	reader 线程直接调用 Java, 无队列缓冲
Java 层接收	HandlerThread("FrameRouter")	把 JNI 回调从 native 线程转到 Java 工作线程
业务分发	DomainBus 轮询	按 msgType 匹配 Feature, 无优先级队列
客户端通知	RemoteCallbackList	AIDL 广播给所有绑定客户端

=====

## 七、潜在问题与观察

=====

1. C 层已有消息队列，但 Java 层的实时数据流实际上是:

reader 线程 → JNI 同步回调 → Handler.post → FrameRouter 工作线程

2. 这个路径中:

- C 层的 EventQueue 不缓冲给 Java 的实时数据 (走的是 notify\_cb 旁路)
- Java 层只有 HandlerThread 的一个消息队列 (Android Looper)，但没有按数据优先级或类型隔离的队列
- 如果 VehicleFeature 处理耗时，会阻塞 FrameRouter 工作线程，导致后续 MCU 帧堆积在 Handler 的消息队列中

3. 结论:

- C 层确实有消息队列 (EventQueue, 128 容量, pthread mutex/cond)
- ACC、车速等实时数据已经能完整解析，路径清晰
- Java 层没有独立的消息队列隔离不同优先级的 MCU 数据，所有帧共享一个 FrameRouter HandlerThread

=====

## 八、关键文件清单

C/Native 层:

- service/src/main/cpp/mcu\_transport.c/h (L2 传输层 + EventQueue)
- service/src/main/cpp/mcu\_protocol.c/h (L1 协议层 + 帧解析)
- service/src/main/cpp/jni\_bridge.cpp (JNI 桥接)

Java Service 层:

- service/src/main/java/.../FrameRouter.java (帧路由 + HandlerThread)
- service/src/main/java/.../McuLink.java (Java Facade)
- service/src/main/java/.../QsMcuSystemService.java (系统服务入口)
- service/src/main/java/.../feature/DomainBus.java (Feature 分发器)
- service/src/main/java/.../feature/VehicleFeature.java (车辆数据 Feature)
- service/src/main/java/.../feature/RadioFeature.java (收音机 Feature)

=====

报告结束=====